

ЭФФЕКТИВНОСТЬ РЕГЕНЕРАЦИИ ТЕКСТИЛЬНЫХ ОТХОДОВ ПРИ ИСПОЛЬЗОВАНИИ ТЕХНОЛОГИЙ С ДОПОЛНИТЕЛЬНЫМИ ОГРАНИЧИТЕЛЬНЫМИ УСЛОВИЯМИ

В.Д. ФРОЛОВ, И.В. ФРОЛОВА, С.П. ШВИДКИЙ, С.Ю. КАПУСТИН

(Ивановская государственная текстильная академия)

Эффективность регенерации текстильных отходов при обработке дорогостоящего сырья напрямую связана с сохранением их первоначальных физико-механических свойств. В практических условиях приходится сталкиваться с задачей построения оптимального решения в рамках определенных ограничений при решении вариационных задач с дополнительными ограничениями условиями.

В частности, будем искать функцию $y(x)$, реализуя экстремум интеграла:

$$I = \int_x^{x_2} F[x, y(x), y'(x)] dx, \quad (1)$$

и удовлетворяющую дополнительному условию:

$$I = \int_{x_1}^{x_2} G[x, y(x), y'(x)] dx, \quad (2)$$

где I – постоянная, которая задана, и любая допустимая функция $y(x)$ прежде всего должна удовлетворять уравнению (2), чтобы можно было рассматривать ее как одну из возможных функций, реализующих экстремум I , когда все допустимые функции

удовлетворяли бы уравнению (2).

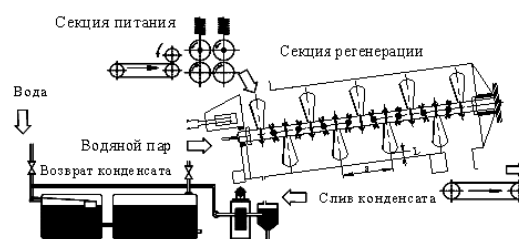


Рис. 1

Задача состоит в определении оптимального распределения температуры в реагирующей технологической системе, (рис. 1), так как устойчивая фиксация новой формы шерстяного волокна базируется на температурно-временной закономерности установления деформации кератина вещества, из которого состоят волокна шерсти.

Требуется получить максимальный выход высокополимерного вещества В, возникающего в необратимости реакции $A \rightarrow B$ в трубчатом реакторе длины L .

Кинематическое уравнение имеет вид:

$$V \frac{dC_A}{d\ell} = -C_A e^{-\frac{E}{RT}},$$

где V – средняя скорость в трубчатом реакторе; C_A – концентрация высокомолекулярного вещества A ; ℓ – переменное расстояние, измеряемое по оси трубчатого реактора; E – энергия активации; R – газовая постоянная; T – абсолютная температура.

Выбираем $T(\ell)$ так, чтобы концентрация высокомолекулярного вещества A , $C_A(L)$ на выходе из реактора была минимальной. Если обозначить:

$$H = e^{-\frac{E}{RT}},$$

то интегрирование уравнения (1) имеет вид:

$$\ln \frac{C_A(L)}{C_A(0)} = -\int_0^L \frac{H(\ell)}{V} d\ell. \quad (3)$$

Так как логарифм – монотонная функция своего аргумента, минимум $C_A(L)$ соответствует минимуму члена в левой части равенства (3). Тогда решение задачи состоит в том, чтобы величина H была как можно большей, что соответствует выбору максимально возможной температуры в каждой точке реактора. Соотношение (3) показывает, что интегрирование кинематического уравнения выполнено путем разделения переменных, так что члены, содержащиеся под интегралом, оказались зависящим от температуры, но не от концентрации. Поэтому к выражению этой структуры можно применять принципы вариационного исчисления. Тогда при нахождении максимального значения интеграла:

$$I = \int_0^L f_0(x, T) dt, \quad (4)$$

в котором T – регулируемая переменная, а x – регулируемая переменная (концентрация) реагирующего вещества. Тогда переменная x связана с T кинетическим уравнением:

$$\frac{dx}{d\ell} = f_1(x, T). \quad (5)$$

Это означает, что любое изменение T вызывает соответствующее изменение x , соотношением, связывающим вариации по x и T , является уравнение (5). Поэтому последующая задача заключается в реализации максимума (или минимума) I с учетом ограничения, при котором должно выполняться условие в интервале $0 \leq \ell \leq L$.

Таким образом, сформулируем задачу с помощью интеграла:

$$I^1 = \int_0^L \left\{ f_0(x, T) - \lambda(\ell) \left[\frac{dx}{d\ell} - f_1(x, T) \right] \right\} d\ell, \quad (6)$$

где $\lambda(\ell)$ – неопределенный множитель, зависящий от расстояния, который является функцией расстояния, потому что кинетическое уравнение будучи локальным не является интегральным ограничением переменных x и T .

Использование неопределенного множителя не освобождает от ограничений, связывающих межмолекулярные сцепления при деформации полимера, и его высокоэластичные свойства в значительной мере зависят от времени действия деформирующей силы и влагосодержания, а также от энергии взаимодействия молекул. Всякое ослабление сил межмолекулярного сцепления ведет к понижению величины потенциального барьера и, следовательно, к уменьшению времени релаксационного цикла.

При таком подходе кинетическое уравнение включается в вариационный принцип, а чтобы интеграл I_1 имел стационарное значение, необходимо выполнение уравнений Эйлера-Лагранжа:

$$\frac{\partial f_0}{\partial T} + \lambda \frac{\partial f_1}{\partial T} = 0, \quad (7)$$

$$\frac{\partial f_0}{\partial x} + \frac{\partial \lambda}{\partial \ell} + \lambda \frac{\partial f_1}{\partial x} = 0, \quad (8)$$

с граничными условиями:

$$\text{переменная } x \text{ задана при } \ell = 0, \quad (9)$$

$$\lambda = 0 \text{ при } \ell = L. \quad (10)$$

Это соотношение (7 ÷ 10) соответствен-

но с принципом максимума Понтрягина Л.С. составляют основу расчетной схемы, где уравнение (6) используется для определения λ , как функции от ℓ . В связи с тем, что функция $\lambda(\ell)$ выбирается не зависящей от изменения x и T , в уравнение (8) подставляются функции f_0 и f_1 , при оптимальных значениях их переменных. Граничное условие на переменную x задано в начальной точке, тогда как граничное условие на функцию λ дано при $L = 1$. Поэтому структура граничных условий делает решение не совсем легким, а именно: если начать интегрирование при $\ell = 0$, то неизвестно значение λ ; если попытаться интегрировать от $\ell = L$, то неизвестно значение x .

Поэтому используем уравнения Эйлера-Лагранжа и находим минимум интеграла:

$$I = \int_0^L (x^2 + T^2) d\ell, \quad (11)$$

при условии, что x и T связаны дифференциальным уравнением:

$$\frac{dx}{d\ell} = T - x, \quad (12)$$

и граничном условии:

$$x = 1 \text{ при } \ell = 0.$$

Интегрируя уравнение (12), выражаем x через T и используем полученное выражение для исключения x из равенства (11). После чего определяем необходимую функцию $T(\ell)$, реализующую минимум исходного интеграла. Для этого принимаем уравнения Эйлера-Лагранжа (7 ÷ 10). Из уравнения (7) получаем:

$$2T + \lambda = 0, \quad (13)$$

а уравнение (8) принимает вид:

$$2x + \frac{d\lambda}{d\ell} - \lambda = 0. \quad (14)$$

После исключения уравнения λ уравнения (13) и (14) сводятся к виду:

$$\frac{dT}{d\ell} - T = x, \quad (15)$$

$$\frac{dx}{d\ell} + x = T \quad (16)$$

с граничными условиями:

$$x = 1 \text{ при } \ell = 0, \quad (17)$$

$$T = 0 \text{ при } \ell = L, \quad (18)$$

которые вытекают из равенств (10) и (13).

Решив систему этих уравнений, получаем:

$$x = Ce^{-\sqrt{2}\ell} + De^{\sqrt{2}\ell}, \quad (19)$$

$$T = C(1 - \sqrt{2})e^{-\sqrt{2}\ell} + D(1 + \sqrt{2})e^{\sqrt{2}\ell}, \quad (20)$$

где постоянные C и D определяются так, чтобы удовлетворяли условиям (19) и (20).

Постоянные C и D равны:

$$C = \frac{(1 + \sqrt{2})e^{\sqrt{2}L}}{2(\text{Sh}\sqrt{2}L + \sqrt{2}\text{ch}\sqrt{2}L)},$$

$$D = \frac{(\sqrt{2} - 1)e^{-\sqrt{2}L}}{2(\text{Sh}\sqrt{2}L + \sqrt{2}\text{ch}\sqrt{2}L)},$$

что дает первоначальное решение, так как необходимая функция $T(\ell)$ найдена.

ВЫВОДЫ

Показана возможность построения оптимального решения для достижения максимальной эффективности регенерации текстильных отходов с дополнительными ограничительными условиями.

ЛИТЕРАТУРА

1. Понтрягин Л.С. и др. Математическая теория оптимальных процессов. – М.: Физматгиз, 1961.
2. Фролов В.Д., Фролова И.В., Башков А.П., Жарова Н.Г., Швидкий С.П. Устройство для регенерации текстильных отходов. Патент RU №2313626 C1 DOIG 11/04 (2006.01).

Рекомендована кафедрой механической технологии текстильных материалов. Поступила 12.01.09.