

УДК 67:338

**ОБ ИЗМЕНЕНИИ ЧИСЛЕННОСТИ ТЕХНИЧЕСКИХ ОБЪЕКТОВ
ПРИ НАЛИЧИИ КОНКУРЕНЦИИ**

Б.С. МИХАЙЛОВ

(Санкт-Петербургский государственный университет технологии и дизайна)

Изменение численности (n) технических объектов (ТО) одного вида описывается уравнением [1, с.239]:

$$\frac{dn}{dt} = rn \left(1 - \frac{n}{N} \right), \quad (1)$$

где r – удельная скорость роста численности ТО при отсутствии лимитирования; N – количество ТО, необходимое для удовлетворения потребности в ТО данного вида.

Решение этого дифференциального уравнения [1, с.239] дает закономерность изменения $n(t)$ численности ТО в виде возрастающей S-кривой ($n = n_0$ при $t=0$; $n \rightarrow N$ при $t \rightarrow \infty$):

$$n = N / \left[1 + \left(\frac{N}{n_0} - 1 \right) e^{-rt} \right]. \quad (2)$$

Если различные виды ТО не взаимодействуют друг с другом и не конкурируют (например, швейные и прядильные машины), то соответствующие уравнения для численности этих видов ТО записываются как

$$dn_j / dt = r_j n_j (1 - n_j / N_j), \quad j=1,2,\dots \quad (3)$$

Ситуация усложняется, если различные виды ТО конкурируют друг с другом (например, кольцевые и пневмомеханические прядильные машины).

Рассмотрим случай, когда имеются всего два вида конкурирующих ТО численностью соответственно n_1 и n_2 со скоростями роста r_1 и r_2 и скоростями замедления роста f_1 и f_2 . Тогда можно записать два дифференциальных уравнения для изменения численности n_1 и n_2 :

$$\frac{dn_1}{dt} = n_1 (r_1 - f_1), \quad (4)$$

$$\frac{dn_2}{dt} = n_2 (r_2 - f_2).$$

Если r_j и f_j – постоянные, то уравнения (4) описывают либо экспоненциально растущие, либо экспоненциально исчезающие виды (состояние $r_j = f_j$ неустойчиво по отношению к малым возмущениям r_j или f_j). Поэтому коэффициенты r или f должны зависеть от n . Удобно рассматривать величины f_1 и f_2 как линейные функции численности обоих видов, то есть

$$f_1 = \mu_{11}n_1 + \mu_{12}n_2, \quad (5)$$

$$f_2 = \mu_{21}n_1 + \mu_{22}n_2,$$

где μ_{ij} – постоянные коэффициенты.

Подставив (5) в (4), получаем искомую систему дифференциальных уравнений, описывающих изменение численности двух видов ТО при наличии конкуренции между ними:

$$\frac{dn_1}{dt} = r_1 n_1 - \mu_{11} n_1^2 - \mu_{12} n_1 n_2, \quad (6)$$

$$\frac{dn_2}{dt} = r_2 n_2 - \mu_{22} n_2^2 - \mu_{21} n_1 n_2.$$

Приняв в этих уравнениях $\mu_{11} = \frac{r_1}{N_1}$,

$$\mu_{22} = \frac{r_2}{N_2} \quad (N_1, N_2 - \text{потребность в ТО пер-$$

вого и второго вида), приведем уравнения (6) к виду:

$$\frac{dn_1}{dt} = r_1 n_1 \left(1 - \frac{n_1}{N_1}\right) - \mu_{12} n_1 n_2, \quad (7)$$

$$\frac{dn_2}{dt} = r_2 n_2 \left(1 - \frac{n_2}{N_2}\right) - \mu_{21} n_1 n_2.$$

При $\mu_{12} = \mu_{21} = 0$ нет конкуренции, и из уравнений (7) получаем уравнение (3), когда n_1 достигает, как следует из формулы (2), величины N_1 , а n_2 – величины N_2 . При $\mu_{12} > 0$ и $\mu_{21} > 0$ с ростом n_1 уменьшается n_2 и наоборот; поэтому n_1 всегда меньше N_1 , а n_2 – меньше N_2 .

Модели (6) и (7), описывающие изменение численности двух конкурирующих видов ТО, пригодны и для описания изменения численности ТО (изделий) одного вида, выпускаемых двумя конкурирующими фирмами-производителями. (В этом случае в уравнениях (7) n_1 и n_2 – численность ТО каждой из фирм на определенный момент; N_1 и N_2 – максимально возможное число ТО, которое может быть выпущено каждой из фирм при отсутствии конкуренции; μ_{12} , μ_{21} – коэффициенты, характеризующие влияние фирм (их реакцию) друг на друга).

Действительно, если обе фирмы достаточно мощные, то общее число ТО, выпущенных этими фирмами, может превысить потребность N в этих ТО. Чтобы избежать перепроизводства ТО, фирмы уменьшают скорость выпуска ТО (определяемую по уравнениям (3), где $j=1,2$ – рассматриваемые нами фирмы) и тем больше, чем

больше вероятность встречи на рынке ТО этих фирм – $\mu_{11} n_1^2$; в результате мы приходим к модели (6) или (7).

(Здесь важно отметить, что модель типа (6),(7), описывающая конкуренцию ТО разных видов или одного вида, но разных производителей, – не единственная).

Исследуем полученную систему дифференциальных уравнений (7).

Приравняем к нулю производные в системе (7). Тогда для стационарных решений \bar{n}_1 , \bar{n}_2 получим систему алгебраических уравнений:

$$\bar{n}_1 \left[r_1 \left(1 - \frac{\bar{n}_1}{N_1}\right) - \mu_{12} \bar{n}_2 \right] = 0, \quad (8)$$

$$\bar{n}_2 \left[r_2 \left(1 - \frac{\bar{n}_2}{N_2}\right) - \mu_{21} \bar{n}_1 \right] = 0.$$

Эта система имеет несколько решений:

$$1) \bar{n}_1 = \frac{N_1(r_1 r_2 - r_2 \mu_{12} N_2)}{r_1 r_2 - \mu_{12} \mu_{21} N_1 N_2}, \quad (9)$$

$$\bar{n}_2 = \frac{N_2(r_1 r_2 - r_1 \mu_{21} N_1)}{r_1 r_2 - \mu_{12} \mu_{21} N_1 N_2},$$

при условии, что $r_1 r_2 \neq \mu_{12} \mu_{21} N_1 N_2$:

$$2) \bar{n}_1 = 0, \bar{n}_2 = N_2, \quad (10)$$

$$3) \bar{n}_2 = 0, \bar{n}_1 = N_1, \quad (11)$$

$$4) \bar{n}_1 = 0, \bar{n}_2 = 0. \quad (12)$$

Исследуем устойчивость первой точки равновесия, определяемой формулами (9). Для этого зададим небольшое отклонение от положения равновесия $n_1 = \bar{n}_1 + \xi$, $n_2 = \bar{n}_2 + \eta$ и подставим в уравнения (7). При этом правые части этих уравнений мы обозначим соответственно через $P(n_1, n_2)$ и $Q(n_1, n_2)$ и разложим в ряд Тейлора в окрестности точки (\bar{n}_1, \bar{n}_2) , ограничившись первыми членами разложения (в силу малости ξ и η).

Тогда имеем:

$$\frac{dn_1}{dt} = \frac{d\xi}{dt} = \xi a_{11} + \eta a_{12}, \quad (13)$$

$$\frac{dn_2}{dt} = \frac{d\eta}{dt} = \xi a_{21} + \eta a_{22},$$

$$\begin{aligned} \text{где } a_{11} &= \left. \frac{\partial P}{\partial n_1} \right|_{\bar{n}_1, \bar{n}_2} = r_1 - \frac{r_1}{N_1} 2\bar{n}_1 - \mu_{12} \bar{n}_2, \\ a_{12} &= \left. \frac{\partial P}{\partial n_2} \right|_{\bar{n}_1, \bar{n}_2} = -\mu_{12} \bar{n}_1, \quad (14) \\ a_{21} &= \left. \frac{\partial Q}{\partial n_1} \right|_{\bar{n}_1, \bar{n}_2} = -\mu_{21} \bar{n}_2, \\ a_{22} &= \left. \frac{\partial Q}{\partial n_2} \right|_{\bar{n}_1, \bar{n}_2} = r_2 - \frac{r_2}{N_2} 2\bar{n}_2 - \mu_{21} \bar{n}_1. \end{aligned}$$

Подставив в выражения для a_{11} и a_{22} значения \bar{n}_1 и \bar{n}_2 формул (9), получаем окончательно для a_{11} и a_{22} :

$$a_{11} = -\frac{r_1}{N_1} \bar{n}_1, \quad a_{22} = -\frac{r_2}{N_2} \bar{n}_2. \quad (15)$$

Из теории линейных дифференциальных уравнений [2] известно, что общее решение системы (13) можно представить в виде:

$$\begin{aligned} \xi &= C_{11} e^{\lambda_1 t} + C_{12} e^{\lambda_2 t}, \\ \eta &= C_{21} e^{\lambda_1 t} + C_{22} e^{\lambda_2 t}. \end{aligned} \quad (16)$$

где амплитуды C_{ij} зависят от начальных условий; значения λ_1 и λ_2 определяют характер движения вблизи особой точки, или, как говорят, ее тип.

Характеристическое уравнение для системы (13) имеет вид [2]:

$$\lambda^2 - (a_{11} + a_{22})\lambda - a_{12}a_{21} + a_{11}a_{22} = 0$$

и определяет два значения λ , при которых в системе возможны ненулевые решения:

$$\lambda_{1,2} = \frac{a_{11} + a_{22}}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{a_{11} + a_{22}}{2}\right)^2 + a_{12}a_{21} - a_{11}a_{22}}. \quad (17)$$

Рассмотрим возможные значения λ_1 и λ_2 .

Отметим прежде всего, что подкоренное выражение в (17) можно привести к виду:

$$\frac{1}{4} \left[(a_{11} - a_{22})^2 + 4a_{12}a_{21} \right],$$

$$\lambda_{1,2} = -\frac{\left(\frac{r_1}{N_1} \bar{n}_1 + \frac{r_2}{N_2} \bar{n}_2\right)}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\frac{r_1}{N_1} \bar{n}_1 + \frac{r_2}{N_2} \bar{n}_2}{2}\right)^2 - \bar{n}_1 \bar{n}_2 \left(\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} - \mu_{12} \mu_{21}\right)}. \quad (18)$$

Отсюда видно, что значение λ_2 (перед корнем в (18) стоит знак минус) всегда меньше нуля.

Значение λ_1 (перед корнем в (18) стоит знак плюс) не может быть равно нулю, поскольку $\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} \neq \mu_{12} \mu_{21}$, что указано в

которое с учетом формул (14) для a_{12} и a_{21} всегда больше нуля. Тогда оба корня действительны.

Подставив в выражение (17) значения a_{11} и a_{22} из (15), a_{12} и a_{21} из (14), получим:

формуле (9).

Из (18) следует, что при

$\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} > \mu_{12} \mu_{21}$ имеем $\lambda_1 < 0$, а при

$\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} < \mu_{12} \mu_{21} - \lambda_1 < 0$.

ВЫВОДЫ

Итак, при $\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} > \mu_{12} \mu_{21}$ имеем: $\lambda_1 < 0$, $\lambda_2 < 0$; следовательно [2], рассматриваемая особая точка (\bar{n}_1, \bar{n}_2) , устойчива, так как решение (16) представляется в виде убывающих со временем экспонент.

Если $\frac{r_1 r_2}{N_1 N_2} < \mu_{12} \mu_{21}$, имеем: $\lambda_1 > 0$, $\lambda_2 < 0$. В этом случае равновесие, определяемое формулами (9), является неустойчивым.

Аналогичные результаты получим, если будем исследовать не систему уравнений (7), а систему (6). В этом случае вместо формулы (9) имеем точку равновесия:

$$\begin{aligned} \bar{n}_1 &= \frac{r_1 \mu_{22} - r_2 \mu_{12}}{\mu_{11} \mu_{22} - \mu_{12} \mu_{21}}, \\ \bar{n}_2 &= \frac{r_2 \mu_{11} - r_1 \mu_{21}}{\mu_{11} \mu_{22} - \mu_{12} \mu_{21}}, \end{aligned} \quad (9')$$

при условии, что $\mu_{11} \mu_{22} \neq \mu_{12} \mu_{21}$.

Равновесие в этой точке будет устойчиво при $\mu_{11} \mu_{22} > \mu_{12} \mu_{21}$, и будет неустойчиво при $\mu_{11} \mu_{22} < \mu_{12} \mu_{21}$.

1. Получена математическая модель в виде системы дифференциальных уравнений (6) или (7), описывающих изменение численности либо двух видов конкурирующих ТО, либо одного вида ТО, выпускаемых двумя конкурирующими фирмами-производителями.

2. Выявлены условия, при которых точка равновесия, определяемая формулой (9), является устойчивой или неустойчивой.

ЛИТЕРАТУРА

1. Михайлов Б.С. Основные принципы и законы развития техники. – СПб., 2005.
2. Пискунов Н. С. Дифференциальное и интегральное исчисления (для вузов). – Ч.2. гл. XIII – М.: Наука, 1966.

Рекомендована кафедрой технологии прядения и нетканых материалов. Поступила 28.09.09.