

К ТЕОРИИ УПРУГИХ ТЕКСТИЛЬНЫХ ОБОЛОЧЕК, НЕ ПОЛНОСТЬЮ ПРИЛЕГАЮЩИХ К ОХВАТЫВАЕМЫМ ИМИ ТЕЛАМ * **

Е. В. ПОЛЯКОВА, В. Я. ЭНТИН, В. А. ЧАЙКИН

(Санкт-Петербургский государственный университет технологии и дизайна)

В [1] получено выражение функционала, определяющего потенциальную энергию оболочки в зависимости от ее, предполагаемых заданными, формы и деформаций. В настоящей части работы получены уравнения для определения формы и деформаций оболочки, охватывающей тело вращения и удерживающейся в равновесии за счет частичного прилегания к нему. Излагается общая методика приближенного решения указанных уравнений.

3. Уравнения и граничные условия для определения формы и деформаций оболочки. Пусть оболочка натянута на поверхность тела, образованную вращением вокруг оси z кривой $\rho = \rho(z)$. Будем пред-

полагать, что эта поверхность сужается при возрастании z от значения $z = h_1$ до некоторого значения $z = h < h_2$, а затем расширяется при дальнейшем увеличении z до значения $z = h_2$.

Изучим условия, при которых оболочка прилегает к телу в его расширенных частях, то есть при $h_1 \leq z < z_1$ и $z_2 < z \leq h_2$, и теряет контакт с телом при $z_1 \leq z \leq z_2$. Здесь z_1 и z_2 – подлежащие отысканию величины, определяющие границы области контакта.

Потенциальная энергия деформации оболочки, согласно результатам работы [1], может быть представлена в виде

$$\begin{aligned}
 U[R, \zeta] = & \pi \int_{h_1}^{z_1} \left(k_1 \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-1} \sqrt{\rho'^2(z) + 1} / \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} - 1 \right)^2 + \\
 & + k_2 \left(\frac{\rho(z)}{R_0(\zeta(z))} - 1 \right)^2 \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} \frac{d\zeta(z)}{dz} R_0(\zeta(z)) dz + \\
 & + \pi \int_{z_1}^{z_2} \left(k_1 \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-1} \sqrt{R'^2(z) + 1} / \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} - 1 \right)^2 + \\
 & + k_2 \left(\frac{R(z)}{R_0(\zeta(z))} - 1 \right)^2 \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} \frac{d\zeta(z)}{dz} R_0(\zeta(z)) dz +
 \end{aligned}$$

* Продолжение. Начало см. в №3 за 2005 г.

** В порядке обсуждения.

$$\begin{aligned}
& + \pi \int_{z_2}^{h_2} \left(k_1 \left(\left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-1} \sqrt{\rho'^2(z)+1} \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} - 1 \right)^2 + \right. \\
& \left. + k_2 \left(\frac{\rho(z)}{R_0(\zeta(z))} - 1 \right)^2 \right) \sqrt{\left(\frac{dR_0(\zeta(z))}{d\zeta} \right)^2 + 1} \frac{d\zeta(z)}{dz} R_0(\zeta(z)) dz. \quad (1)
\end{aligned}$$

Вариационный метод изучения состояния оболочки сводится к тому, чтобы определить те функции $R(z)$ и $\zeta(z)$, которые являются экстремалами функционала (1). Пользуясь обычной техникой вариационного исчисления, получаем [2] дифференциальные уравнения для определе-

ния указанных экстремалей. Приведем эти уравнения применительно к тому случаю, когда оболочка в "недеформированном" состоянии представляет собой цилиндрическую трубу радиусом R_0 и длиной L .

Первое из этих уравнений имеет вид:

$$\frac{d}{dz} \left(k_1 \left((1 + \rho'^2(z)) \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-2} - 1 \right) - k_2 \left(\frac{\rho(z)}{R_0} - 1 \right)^2 \right) = 0 \quad (2)$$

и служит для отыскания функции $\zeta(z)$ на промежутках $h_1 \leq z < z_1$ и $z_2 < z \leq h_2$.

Другие уравнения образуют систему

$$\frac{d}{dz} \left(k_1 \left((1 + R'^2(z)) \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-2} - 1 \right) - k_2 \left(\frac{R(z)}{R_0} - 1 \right)^2 \right) = 0, \quad (3)$$

$$k_1 \frac{d}{dz} \left(\left(\left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-1} - \frac{1}{\sqrt{1 + R'^2(z)}} \right) R'(z) \right) - k_2 \left(\frac{R(z)}{R_0} - 1 \right) \frac{1}{R_0} \frac{d\zeta(z)}{dz} = 0, \quad (4)$$

которая служит для отыскания функций $R(z)$ и $\zeta(z)$ на промежутке $z_1 < z < z_2$.

ций обеспечивается подчинением их следующим условиям:

Однозначное и соответствующее постановке задачи определение этих функ-

$$\begin{aligned}
& \zeta(h_1) = 0, \zeta(h_2) = L, \zeta(z_1 - 0) = \zeta(z_1 + 0), \zeta(z_2 - 0) = \zeta(z_2 + 0), \\
& R(z_1) = \rho(z_1), R(z_2) = \rho(z_2), \quad (5)
\end{aligned}$$

обеспечивающим удержание кромок оболочки в положениях, соответствующих заданным величинам h_1 и h_2 , а также не-

прерывность формы и деформаций оболочки.

Условия

$$\begin{aligned}
& \frac{d\zeta(z_1 - 0)}{dz} = \frac{d\zeta(z_1 + 0)}{dz}, \frac{d\zeta(z_2 - 0)}{dz} = \frac{d\zeta(z_2 + 0)}{dz}, \\
& R'(z_1 + 0) = \rho'(z_1 - 0), \rho'(z_2 + 0) = R'(z_2 - 0) \quad (6)
\end{aligned}$$

обеспечивают гладкое "сопряжение" тех частей оболочки, которые прилегают к телу, с той ее частью, которая не имеет с ним контакта. Условия (5) и (6) служат и для вычисления величин z_1 и z_2 , определяющих места отделения оболочки от тела.

4. Приближенное исследование оболочек методом малого параметра. Приведем алгоритм приближенного исследования задачи для тех случаев, когда радиусы поперечных сечений оболочки, а значит, и радиусы поперечных сечений частей тела, контактирующих с оболочкой, мало отли-

чаются от радиуса R_0 "недеформированной" оболочки. Малость указанных отличий выразим допущением, что $R(z)$ и $\rho(z)$ могут быть представлены формулами

$$R(z) = R_0 + \mu r(z), \rho(z) = R_0 + \mu \delta(z), \quad (7)$$

где μ – малая безразмерная величина, а $r(z)$ и $\delta(z)$ – функции, определяющие отклонения форм оболочки и тела от цилиндрической формы.

Используя (7), перепишем уравнения (2)...(4) в виде:

$$\frac{d}{dz} \left(k_1 \left((1 + \mu^2 \delta'^2(z)) \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-2} - 1 \right) - \frac{k_2 \mu^2 \delta^2(z)}{R_0^2} \right) = 0, \quad (8)$$

$$\frac{d}{dz} \left(k_1 \left((1 + \mu^2 r'^2(z)) \left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-2} - 1 \right) - \frac{k_2 \mu^2 r^2(z)}{R_0^2} \right) = 0, \quad (9)$$

$$k_1 \frac{d}{dz} \left(\left(\left(\frac{d\zeta(z)}{dz} \right)^{-1} - \frac{1}{\sqrt{1 + \mu^2 r'^2(z)}} \right) r'(z) \right) - k_2 \frac{r(z)}{R_0^2} \frac{d\zeta(z)}{dz} = 0. \quad (10)$$

Используем малый параметр μ для построения искомых решений уравнений (8)...(10) методом малого параметра (методом неопределенных коэффициентов).

В соответствии с техникой этого метода будем искать функции $r(z)$ и $\zeta(z)$, а также величины z_1 и z_2 в виде рядов:

$$\begin{aligned} r(z) &= r_0(z) + \mu r_1(z) + \mu^2 r_2(z) + \dots, \zeta(z) = \zeta_0(z) + \mu \zeta_1(z) + \mu^2 \zeta_2(z) + \dots, \\ z_1 &= z_{10} + \mu z_{11} + \mu^2 z_{12} + \dots, z_2 = z_{20} + \mu z_{21} + \mu^2 z_{22} + \dots, \end{aligned} \quad (11)$$

где $r_0(z)$, $r_1(z)$, $r_2(z)$,...; $\zeta_0(z)$, $\zeta_1(z)$, $\zeta_2(z)$,...; z_{10} , z_{11} , z_{12} ,...; z_{20} , z_{21} , z_{22} ,... – неопределенные "коэффициенты" рядов, подлежащие отысканию.

Уравнения для отыскания этих коэффициентов получаем, подставляя $r(z)$, $\zeta(z)$, z_1 и z_2 из (11) в уравнения (8)...(10),

разлагая левые части этих уравнений в ряды по степеням параметра μ и приравнявая нулю коэффициенты этих рядов. Таким образом, для отыскания нулевого приближения, то есть функций $r_0(z)$ и $\zeta_0(z)$, получаем уравнения

$$\frac{d}{dz} \left(k_1 \left(\left(\frac{d\zeta_0(z)}{dz} \right)^{-2} - 1 \right) \right) = 0, \quad (12)$$

$$k_1 \frac{d}{dz} \left(\left(\left(\frac{d\zeta_0(z)}{dz} \right)^{-1} - 1 \right) r'_0(z) \right) - k_2 \frac{r_0(z)}{R_0^2} \frac{d\zeta_0(z)}{dz} = 0. \quad (13)$$

Отметим, что уравнения (8) и (9) в нулевом приближении совпали по форме, поэтому вместо них записано одно уравнение (12).

Для того, чтобы получить дополнительные условия, которым должны удовлетворять решения различных приближений, нужно подставить выражения $r(z)$,

$\zeta(z)$, z_1 и z_2 из (11) в равенства (5)...(6) и приравнять в левых и в правых частях получившихся при этом равенств коэффициенты при одинаковых степенях параметра μ .

В результате для нулевого приближения получаем условия:

$$\zeta_0(h_1) = 0, \quad \zeta_0(h_2) = L, \quad \zeta_0(z_{10} - 0) = \zeta_0(z_{10} + 0), \quad \zeta_0(z_{20} - 0) = \zeta_0(z_{20} + 0), \quad (14)$$

$$r_0(z_{10}) = \delta(z_{10}), \quad r_0(z_{20}) = \delta(z_{20}), \quad (15)$$

$$\frac{d\zeta_0(z_{10} - 0)}{dz} = \frac{d\zeta_0(z_{10} + 0)}{dz}, \quad \frac{d\zeta_0(z_{20} - 0)}{dz} = \frac{d\zeta_0(z_{20} + 0)}{dz}, \quad (16)$$

$$r'_0(z_{10} + 0) = \delta'(z_{10} - 0), \quad \delta'(z_{20} + 0) = r'_0(z_{20} - 0).$$

ВЫВОДЫ

1. Получены дифференциальные уравнения, определяющие форму и деформации оболочки, охватывающей тело вращения.

2. Разработан алгоритм приближенного решения этих уравнений методом малого параметра. Построены уравнения нулевого приближения.

ЛИТЕРАТУРА

1. Полякова Е.В., Энтин В.Я., Чайкин В.А. //Изв. вузов. Технология текстильной промышленности. – 2005, №3. С.107...110.

2. Чайкин В.А., Полякова Е.В. Основы механики мягких оболочек и тканей. – СПб.: СПГУТД, 2004.

Рекомендована кафедрой теоретической и прикладной механики. Поступила 04.04.05.