

УДК 677-486.2:539.311

КОНТАКТНОЕ ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ СКРУЧЕННЫХ НИТЕЙ*

В. П. ЩЕРБАКОВ, И. Б. ЦЫГАНОВ, В. А. ЗАВАРУЕВ

(Московский государственный текстильный университет им. А.Н.Косыгина)

Составим суммы моментов относительно осей x_1, y_1, z_1 (некоторые геометрические пояснения даны на рис. 1):

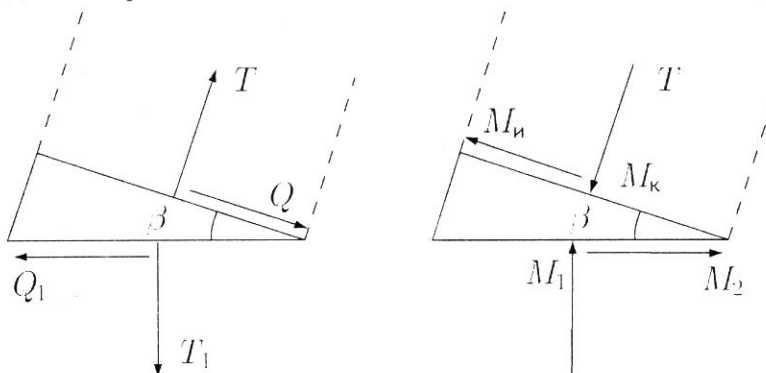


Рис. 1

$$\begin{aligned}
 M_{O_1x_1} &= M_1 - Q_1R(1 - \cos \varphi) + \int_0^x qR \sin(\varphi - \psi) d\xi, \\
 M_{O_1y_1} &= M_2 \cos \varphi + Q_1x \sin \varphi - T_1R(1 - \cos \varphi) - \int_0^x q(x - \xi) \cos(\varphi - \psi) d\xi, \\
 M_{O_1z_1} &= M_2 \sin \varphi - Q_1x \cos \varphi + T_1R \sin \varphi - \int_0^x q(x - \xi) \sin(\varphi - \psi) d\xi.
 \end{aligned}
 \tag{1}$$

Интегрируя с учетом выражений [1 (2)] и $x = R\varphi \operatorname{ctg} \beta$, получим

$$\begin{aligned}
 M_{O_1x_1} &= M_1 - Q_1R(1 - \cos \varphi) + qR^2 \operatorname{ctg} \beta (1 - \cos \varphi), \\
 M_{O_1y_1} &= M_2 \cos \varphi + Q_1x \sin \varphi - T_1R(1 - \cos \varphi) - qR^2 \operatorname{ctg}^2 \beta (\cos \varphi + \varphi \sin \varphi - 1), \\
 M_{O_1z_1} &= M_2 \sin \varphi - Q_1x \cos \varphi + T_1R \sin \varphi - qR^2 \operatorname{ctg}^2 \beta (\sin \varphi - \varphi \cos \varphi).
 \end{aligned}
 \tag{2}$$

* Окончание. Начало см. в № 3 за 2003г.

Как и для сил, потребуем, чтобы $M_{O_1x_1} = M_1$, $M_{O_1y_1} = M_2$, $M_{O_1z_1} = 0$. Тогда наряду с условием [1 (4)] появляется дополнительное условие равновесности крученой нити:

$$M_2 = qR^2 \operatorname{ctg}^2 \beta - T_1 R. \quad (3)$$

Что касается момента M_1 , то он легко находится из условия равновесия [1, рис.2]:

$$M_1 = Q_1 R. \quad (4)$$

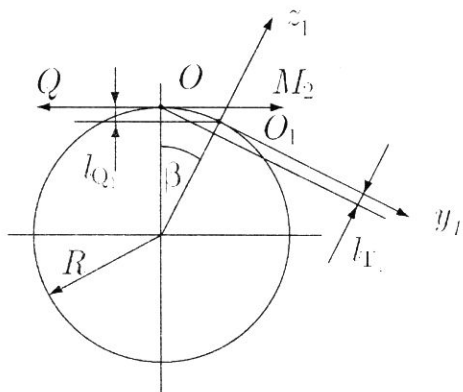


Рис. 2

$$\begin{aligned} T &= q_0 R + T_1 \cos \beta, & Q &= q_0 R \operatorname{ctg} \beta - T_1 \sin \beta, \\ M_{\text{и}} &= q_0 R^2 (\operatorname{ctg}^2 \beta - 1) - T_1 R \cos \beta, & M_{\text{к}} &= 2q_0 R^2 \operatorname{ctg} \beta - T_1 R \sin \beta. \end{aligned} \quad (7)$$

Здесь введена приведенная к осевой линии нити контактная нагрузка q_0 , равная

$$q_0 = q \cos \beta. \quad (8)$$

Нами были найдены соотношения, основанные на пропорциональности компонентов кривизны и кручения при деформировании компонентам главного момента внутренних усилий: крутящий момент $M_{\text{к}} = GI_{\text{п}} \kappa_1$, изгибающий момент $M_{\text{и}} = EI \kappa_3$.

Используя известные кручение

$$\begin{aligned} q_0 R^2 (\operatorname{ctg}^2 \beta - 1) - T_1 R \cos \beta &= EI \frac{\sin^2 \beta}{R}, \\ 2q_0 R^2 \operatorname{ctg} \beta - T_1 R \sin \beta &= GI_{\text{п}} \frac{\sin \beta \cos \beta}{R}. \end{aligned} \quad (10)$$

Найдем теперь возникающие в сечениях, перпендикулярных оси каждой из нитей, изгибающий момент $M_{\text{и}}$, крутящий момент $M_{\text{к}}$, натяжение T и перерезывающую силу Q .

Для этого рассмотрим равновесие сил и моментов, действующих на элемент нити, выделенный сечениями, нормальными к оси крученой нити и к оси отдельной нити (рис. 2).

Из условий равновесия сил следует

$$\begin{aligned} T &= Q_1 \sin \beta + T_1 \cos \beta, \\ Q &= Q_1 \cos \beta - T_1 \sin \beta. \end{aligned} \quad (5)$$

Из условий равновесия моментов получаем

$$\begin{aligned} M_{\text{и}} &= M_2 \cos \beta - M_1 \sin \beta, \\ M_{\text{к}} &= M_1 \cos \beta + M_2 \sin \beta. \end{aligned} \quad (6)$$

Принимая во внимание соотношения [1 (4)] и (3), (4) запишем выражения для сил и моментов, действующих в сечении нити:

$\kappa_1 = \frac{\sin \beta \cos \beta}{R}$ и кривизну $\kappa_3 = \frac{\sin^2 \beta}{R}$ винтовой линии, перепишем моменты в виде

$$M_{\text{и}} = EI \frac{\sin^2 \beta}{R}, \quad M_{\text{к}} = GI_{\text{п}} \frac{\sin \beta \cos \beta}{R}. \quad (9)$$

Подставим сюда значения изгибающего и крутящего моментов из двух последних равенств (7):

Из второго соотношения найдем величину контактной нагрузки:

$$q_0 = \frac{T_1}{2R} \frac{\sin^2 \beta}{\cos \beta} + GI_p \frac{\sin^2 \beta}{2R^3}. \quad (11)$$

Исключим из первого равенства (10) q_0 и определим усилие T_1 , которое обеспечивает равновесность крученой нити при заданном угле β . Обозначив $e = \frac{EI}{GI_p}$, получим

$$T_1 = \frac{GI_p \left[1 - 2 \sin^2 \beta (1 + e) \right] \cos \beta}{R^2}. \quad (12)$$

Отдельные нити в составе крученой имеют различные жесткости. Следовательно, для того, чтобы получить прямолинейную форму оси крученой нити, в зону скручивания двух нитей надо подавать нити с различным натяжением, пропорциональным их величинам жесткости при изгибе и кручении.

Рассмотрим теперь, как частный случай, взаимодействие нитей после процесса скручивания. В нашем распоряжении имеется текстильный продукт, предназначенный для переработки в трикотажном, ткацком и других производствах. Внешние силы, включая осевую силу T_1 , и моменты отсутствуют. Равновесная структура с прямолинейной осью крученой нити возможна только при условии равных жесткостей скручиваемых нитей, то есть нити должны быть одинаковыми. Тогда из (10) имеем

$$\begin{aligned} q_0 R^2 (\operatorname{ctg}^2 \beta - 1) &= EI \frac{\sin^2 \beta}{R}, \\ 2q_0 R^2 \operatorname{ctg}^2 \beta &= GI_p \frac{\sin \beta \cos \beta}{R}. \end{aligned} \quad (13)$$

Исключим отсюда q_0 и получим

$$\operatorname{ctg}^2 \beta - 1 = \frac{2EI}{GI_p}. \quad \text{С учетом ранее введенного}$$

обозначения жесткостей запишем

$$\operatorname{tg} \beta = \sqrt{\frac{1}{1 + 2e}}. \quad (14)$$

Из (11) при $T_1 = 0$ следует

$$q_0 = GI_p \frac{\sin^2 \beta}{2R^3}. \quad (15)$$

С учетом предыдущего соотношения (14) и формулы $\sin^2 \beta = \frac{\operatorname{tg}^2 \beta}{1 + \operatorname{tg}^2 \beta}$ найдем выражения для основных силовых факторов, определяющих равновесную структуру крученой нити:

$$q_0 = GI_p \frac{1}{4R^3 (1 + e)}, \quad (16)$$

$$T = GI_p \frac{1}{4R^2 (1 + e)}, \quad (17)$$

$$Q = GI_p \frac{\sqrt{1 + 2e}}{4R^2 (1 + e)}, \quad (18)$$

$$M_{\text{и}} = EI \frac{1}{2R (1 + e)}, \quad (19)$$

$$M_{\text{к}} = GI_p \frac{\sqrt{1 + 2e}}{2R (1 + e)}. \quad (20)$$

Последние формулы приведены также и в [2].

ЛИТЕРАТУРА

1. Щербаков В.П., Цыганов И.Б., Заваруев В.А. // Изв. вузов. Технология текстильной промышленности. – 2003, №3. С.91...94.
2. Феодосьев В.И. Избранные задачи и вопросы по сопротивлению материалов. – М.: Наука. 1996.

Рекомендована кафедрой механической технологии волокнистых материалов. Поступила 03.04.03.