

К ВОПРОСУ ОПРЕДЕЛЕНИЯ КОНТАКТНОГО РАДИУСА НАМАТЫВАНИЯ ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ РАЗЛИЧНЫХ ТИПОВ ЛАПОК РОГУЛЕК С ТЕЛОМ НАМОТКИ

А.П. СОРКИН

(Костромской государственный технологический университет)

В [1] показано, что натяжение ровницы в наружном витке слоя намотки зависит от величины контактного радиуса r_k , то есть радиуса, который имеет тело намотки в месте контакта его с лапкой рогульки. Значение этого радиуса определяется силой N прижима лапки к телу намотки и его деформационными свойствами. Для заданного радиуса r_h п-го наружного слоя намотки значение радиуса r_k можно найти из выражения

$$r_k = r_h - y, \quad (1)$$

где y – абсолютная радиальная деформация тела намотки от прижима к нему лапки.

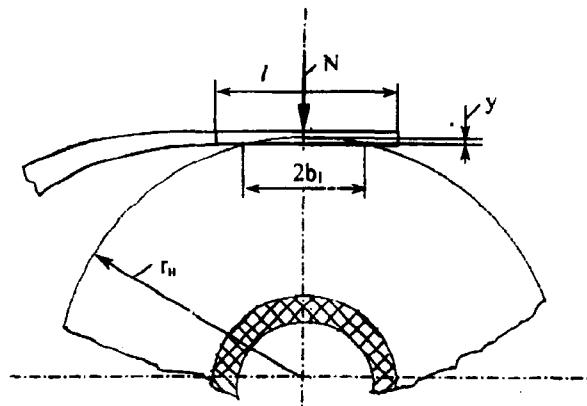


Рис. 1

Определение величины деформации у тела намотки при взаимодействии его с лопаткой лапки осложняет то обстоятельство, что площадь контакта лопатки лапки с телом намотки меняется в зависимости

от радиуса наматывания. Сначала лопатка соприкасается с намоткой частью своей поверхности (рис. 1). По мере увеличения радиуса наматывания поверхность соприкосновения увеличивается и в какой-то момент лопатка начинает взаимодействовать с намоткой, вдавливаясь в нее всей своей площадью. Поэтому величину деформации тела намотки у будем определять двумя методами:

– а) до тех пор, пока длина полоски контакта $2b_1$ (рис. 1) не станет равна длине лапки l – решением задачи теории упругости о соприкосновении двух изотропных тел – цилиндра радиуса r_h и плоскости;

– б) с момента установления равенства $2b_1 = l$ – решением задачи теории упругости о взаимодействии штампа, площадью $S = al$, с цилиндрическим телом радиуса r_h (a – ширина лопатки лапки).

Решение указанных задач проведем при допущении об однородности и изотропности контактирующих тел, линейной зависимости деформации тела намотки от нагрузки. Силы трения в зоне контакта тел также не учитываем.

Для случая а) значение $y_{(a)}$ из геометрических соображений (рис. 1) представим в виде

$$y_{(a)} = r_h - \sqrt{\frac{2}{r_h} - \frac{2}{b_1}}. \quad (2)$$

Разложив в ряд по степеням малого параметра b_1 подкоренное выражение и пренебрегая в разложении малыми четвертого порядка и выше, получим

$$y_{(a)} = b_1^2 / 2 r_h$$

Полуширина полоски контакта делим из выражения [2]:

$$b_1 = 1,128 \sqrt{N \eta r_h / a}, \quad (4)$$

где η – параметр упругости материалов соприкасающихся тел (лопатки лапки и тела намотки):

$$\eta = (1 - \mu_\pi^2) / E_\pi + (1 - \mu_\Pi^2) / E_\Pi, \quad (5)$$

Здесь E_π и μ_π – модуль упругости и коэффициент поперечной деформации поверхностных слоев намотки радиуса r_h ; E_Π и μ_Π – модуль упругости и коэффициент Пуассона материала лопатки лапки.

Поскольку модуль упругости материала лапки (сталь) на несколько порядков больше модуля упругости тела намотки паковки E_π , пренебрежем первым слагаемым правой части уравнения (5), тогда последнее примет вид

$$\eta = (1 - \mu_\Pi^2) / E_\Pi. \quad (6)$$

Подставив в (3) значение b_1 из (4), с учетом (6) будем иметь

$$y_{(a)} = 0,636 N (1 - \mu_\Pi^2) / a E_\Pi. \quad (7)$$

Значение радиуса наматывания r'_h , после достижения которого лопатка лапки будет вдавливаться в тело намотки всей поверхностью, определится из (4) при $b_1=0,5l$ в виде

$$r'_h = l^2 a E_\Pi / 5,088 N (1 - \mu_\Pi^2). \quad (8)$$

Для случая б), то есть вдавливания лопатки в тело намотки после достижения им радиуса наматывания r'_h , значение деформации $y_{(b)}$ найдем с помощью выражения [2]:

$$y_{(b)} = 0,318 N r_h (1 - \mu_\Pi^2) / a l E_\Pi. \quad (9)$$

Сопоставление результатов расчета по выражениям (7) и (9) деформации у тела намотки под действием силы прижима лапки N с экспериментальными данными, приведенными в [3] (для ровницы из хлопка, одинаковых N , r_h , при $E_\Pi=f(r_h)$ по [1] и $\mu=0,4$), показывает, что отклонение расчетных значений от экспериментальных не превышает 5%, что свидетельствует о правомерности принятых допущений и дает возможность использовать полученные зависимости для расчета приращения напряжения ровницы ΔT в наружном слое намотки, вызванного прижимом лапки.

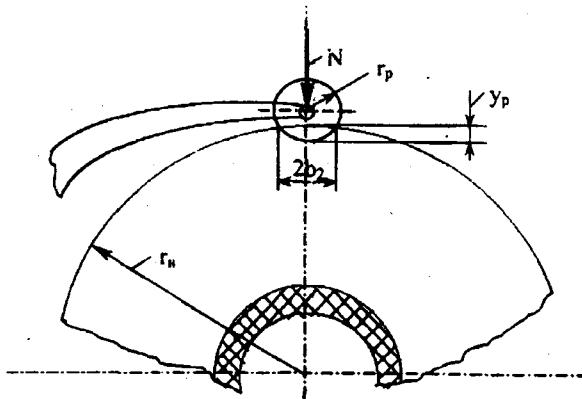


Рис. 2

Для рогульки типа Fransbach, у которой с телом намотки взаимодействует вращающийся ролик радиуса r_p , укрепленный на конце лапки, при определении деформации y_p воспользуемся выражением, полученным для контакта паковки с фрикционным цилиндром [4] при вышеназванных допущениях:

$$y_p = b_2^2 / 2 r_{pr}, \quad (10)$$

где b_2 – половина ширины полоски контакта между роликом и телом намотки (рис. 2); r_{pr} – приведенный радиус ролика и тела намотки:

$$r_{\text{пр}} = r_p r_h / (r_h + r_p) \quad (11)$$

Полуширину полоски контакта определим из выражения [3]:

$$b_2 = 1,128 \sqrt{N \eta r_{\text{пр}} / a_1}, \quad (12)$$

где a_1 – ширина ролика.

Поскольку ролик изготавливается из стали, то значение η , так же как и для плоской лапки, можно найти из выражения (6). Тогда после подстановки значения b_2 из (12) в (10) с учетом (6) получим

$$y_p = 0,636 N (1 - \mu_{\Pi}^2) / a_1 E_{\Pi}. \quad (13)$$

Рассмотрим соотношение между деформацией y_p тела намотки при использовании лапки с роликом и деформацией, у в случае применения обычной лапки с плоской лопаткой. Так как при обычных условиях заправки ровничной машины лапка начинает вдавливаться в тело намотки всей поверхностью лишь при радиусе наматывания более 50 мм, то до этого его значения деформацию $y_{(a)}$ будем определять по выражению (7). При радиусе более 50 мм – деформацию $y_{(b)}$ по выражению (9). Таким образом, необходимо найти соотношение $y_p / y_{(a)}$ и $y_p / y_{(b)}$.

При реальных размерах лапки ($a=16$ м, $l=25$ мм), ролика ($a_1=8$ мм) и одинаковых силах прижима лапки N и параметрах наматываемой паковки μ_{Π} и E_{Π} , указанные соотношения примут вид

$$y_p / y_{(a)} = a / a_1 = 2; \quad (14)$$

$$y_p / y_{(b)} = 2al / a_1 r_h = 0,056 / r_h. \quad (15)$$

Из (14) и (15) видно, что деформация тела намотки при применении лапки рогульки с роликом оказывается большей, чем при обычной лапке с плоской лопаткой, во всем диапазоне изменения радиуса наматывания r_h , который на современных ровничных машинах составляет от 20 до

90 мм (на отечественных от 20,5 до 75,5 мм). При этом до $r_h=50$ мм соотношение деформаций, вызываемых прижимом лапок как с лопаткой, так и с роликом, остается неизменным, а с ростом радиуса наматывания выше названного значения постепенно уменьшается.

В силу того, что между деформацией тела намотки и контактным радиусом имеется прямая зависимость, а уменьшение последнего сказывается на возрастании дополнительного натяжения ΔT , приобретаемого витком наружного слоя намотки, от чего, в свою очередь, зависит плотность наматывания паковки, то становятся понятными причины повышения плотности намотки ровницы при использовании рогулек, оснащенных лапками с врачающимся роликом, о чем свидетельствуют результаты экспериментов, приведенные в [5].

ВЫВОДЫ

Разработана методика аналитического определения значения контактного радиуса наматывания при взаимодействии лапок рогулек разных типов с телом намотки.

ЛИТЕРАТУРА

- Соркин А.П. Нестационарные процессы наматывания ровницы и повышение эффективности крутильно-мотальных механизмов ровничных машин: Дис. ... докт. техн. наук. – Кострома, 1988.
- Рекач В.Г. Руководство к решению задач по теории упругости. – М.: Высшая школа, 1966.
- Соркин А.П., Бабаджанов С.Х., Сабитов С.В. Экспериментальное исследование деформации ровничной паковки при взаимодействии с лапкой рогульки. Депонирована в ЦНИИТЭИллегпищемаш 18.11.85. деп. №570 мл-Д85
- Сухарев В.А., Матюшев И.И. Расчет тел намотки. – М.: Машиностроение, 1982.
- Hauser Richard. // Melliand Textilber – 1961, №4, 42. P.373...374.

Рекомендована кафедрой теоретической механики и сопротивления материалов. Поступила 13.11.00.